

伺服驱动器技术参数表

型号参数		CD120-AA-000
电源	动力电源	DC18~70V(推荐DC60V)
	逻辑电源	DC24V 1A
电流	峰值电流(PEAK)	18A
反馈信号		2500PPR (增量式差分5V编码器)
能耗制动		需要外接制动电阻 (根据运行情况而定, 主要应用在急速起停的场合)
能耗制动电压吸收点		DC80V ± 5V
过压报警电压		DC90V ± 5V
欠压报警电压		DC18V ± 5V
冷却方式		自然冷却
重量		0.9kg
位置控制模式	最大输入脉冲频率	差动传输方式: 500KPPS, 开集电极传输方式: 200KPPS
	脉冲指令模式	脉冲+方向, CCW+CW, (5V, 如果用24V需要外接2K限流电阻) (不支持A相+B相)
	指令平滑方式	低通滤波 (内部参数设定)
	前馈增益	内部参数设定
	电子齿轮比	设定范围Gear factor: ~32768 ~ 32767, Gear divider: 1 ~ 32767 1/50 ≤ 1Gear factor/Gear divider1 ≤ 50
	位置环采样频率	1KHz
速度控制模式	模拟量输入电压范围	0 ~ ± 10V (分辨率12位)
	输入阻抗	200K
	模拟量输入采样频率	4KHz
	指令控制方式	外部模拟指令/内部指令
	指令平滑方式	低通滤波 (内部参数设定)
	输入电压死区设定	内部参数设定
	输入电压偏移设定	内部参数设定
	速度限制	内部参数设定
扭矩控制模式	力矩限制	内部参数设定/外部模拟指令控制
	速度环采样频率	4KHz
	模拟量电压输入范围	0 ~ ± 10V (分辨率12位)
	输入阻抗	200K
	输入采样频率	4KHz
	指令控制方式	外部模拟指令/内部指令
	指令平滑方式	低通滤波 (内部参数设定)
	速度限制	内部参数设定/外部模拟指令控制
数字输入	输入规格	4路数字输入, 高电平 (大于12V) 有效
	输入功能	根据需要自由定义, 功能如下: 驱动器使能、驱动器错误复位、驱动器工作模式控制、速度环KP控制、正限位、负限位、原点信号、指令反向/内部速度段控制, 内部位置段控制、紧急停止、开始找原点、指令激活
数字输出	输出规格	3路数字输出, OUT1 ~ OUT2驱动器能力为100mA, OUT5驱动器能力为800mA, 可直接驱动抱闸装置
	输出功能	根据需要自由定义, 功能如下: 驱动器就绪、驱动器错误、电机位置到、电机零速、电机抱闸刹车、电机速度到、索引Z信号出现、力矩模式下达到最大限制速度、电机锁轴、电机限位中、原点找到。
保护功能		过压保护、欠压保护、电机过热 (I ² T) 保护、短路保护、驱动器过热保护等。
通讯接口		RS232
使用环境	工作温度	0 ~ 40℃
	保存温度	-10℃ ~ 70℃
	湿度(不结露)	5 ~ 95%
	保护等级	IP20
	安装场所	无粉尘干燥可锁 (如电气柜)
	安装方式	垂直安装
	高度	1000m以下
	大气压力	86kpa ~ 106kpa

接线图——位置控制模式

