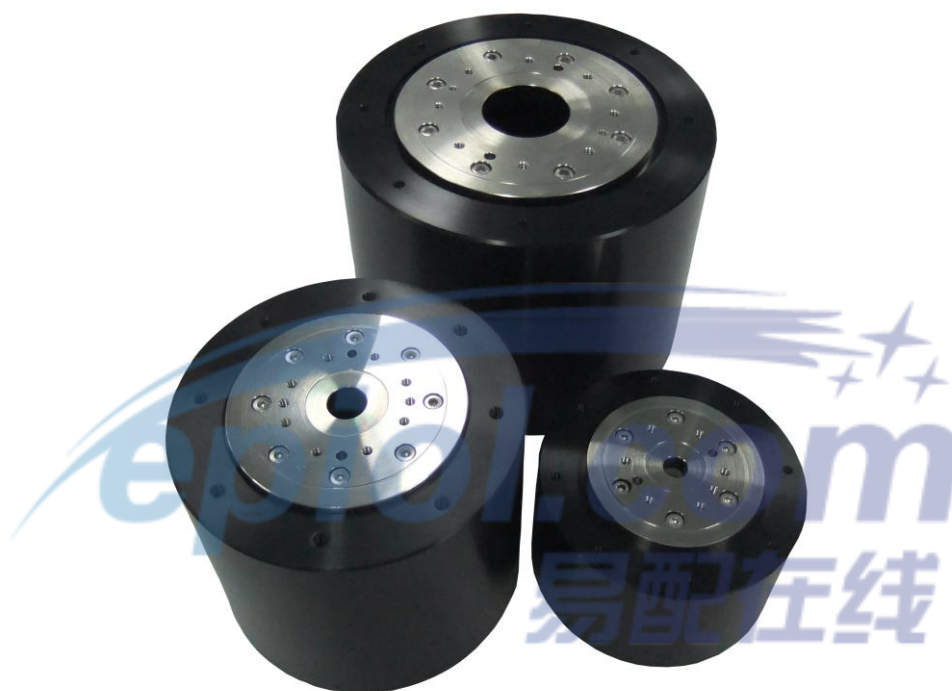


ADR-A 系列 直接驱动旋转电机



- 直接驱动、无刷电机与编码器和轴承完全整合为一体
- 无齿槽转矩
- 低速和高速绕组
- 通过索引脉冲精确复位

ADR110 参数		ADR110-A75		ADR110-A98	
规格	单位	串联	并联	串联	并联
电机直径	mm	110		110	
电机高度	mm	75		98	
极数		16		16	
持续力矩	Nm	1.9	1.9	4.2	4.2
峰值力矩	Nm	5.8	5.8	12.6	12.6
最大齿槽力矩 (峰值-峰值)	Nm	0.0024	0.0024	0.0049	0.0049
力矩常数	Nm/Arms	0.65	0.32	1.40	0.70
反电动势常数	Vpeak/rpm	0.055	0.028	0.119	0.060
持续电流	Arms	3.0	6.0	3.0	6.0
峰值电流	Arms	9.0	18.0	9.0	18.0
电阻 ¹	ohms	3.20	0.80	4.90	1.21
电感 ¹	mH	17.15	4.29	26.26	6.49
电气周期	ms	5.36	5.36	5.36	5.36
电机常数	Nm/SqRt(W)	0.36	0.36	0.63	0.63
质量	Kg	2.90	2.90	3.20	3.20
转子惯量	Kgm2	0.0003086	0.0003086	0.0004419	0.0004419
230V最大推荐转速	rpm	4,887	10,294	2,146	4,665
MS-12000 光学模拟量编码器	lines	12,000	12,000	12,000	12,000
MS-12000 光学数字式编码器 (40X)	Counts/rev	480,000	480,000	480,000	480,000
准确精度 (基于 MS-12000, 40X)	arc sec	+/-20	+/-20	+/-20	+/-20
重复精度 (基于MS-12000, 40X)	arc sec	+/-2.7	+/-2.7	+/-2.7	+/-2.7
轴向 / 径向跳动	um	15 (10,5) ²			
最大轴向载荷	N	700		700	
最大力矩载荷	Nm	20		20	

ADR135 参数		ADR135-A90		ADR135-A115	
规格	单位	串联	并联	串联	并联
电机直径	mm	135		135	
电机高度	mm	90		115	
极数		16		16	
持续力矩	Nm	5.2	5.2	11.0	11.0
峰值力矩	Nm	15.5	15.5	32.9	32.9
最大齿槽力矩 (峰值-峰值)	Nm	0.010	0.010	0.022	0.022
力矩常数	Nm/Arms	1.72	0.86	3.66	1.83
反电动势常数	Vpeak/rpm	0.147	0.074	0.313	0.156
持续电流	Arms	3.0	6.0	3.0	6.0
峰值电流	Arms	9.0	18.0	9.0	18.0
电阻 ¹	ohms	6.60	1.65	10.70	2.70
电感 ¹	mH	45.30	11.20	72.76	18.63
电气周期	ms	6.86	6.79	6.80	6.90
电机常数	Nm/SqRt(W)	0.67	0.67	1.12	1.11
质量	Kg	4.80	4.80	4.90	4.90
转子惯量	Kgm2	0.000992	0.000992	0.001332	0.001332
230V最大推荐转速	rpm	1,636	3,676	651	1,608
MS-12000 光学模拟量编码器	lines	12,000	12,000	12,000	12,000
MS-12000 光学数字式编码器 (40X)	Counts/rev	480,000	480,000	480,000	480,000
准确精度 (基于 MS-12000, 40X)	arc sec	+/-20	+/-20	+/-20	+/-20
重复精度 (基于MS-12000, 40X)	arc sec	+/-2.7	+/-2.7	+/-2.7	+/-2.7
轴向 / 径向跳动	um	15 (10,5) ²			
最大轴向载荷	N	1,050		1,050	
最大力矩载荷	Nm	35		45	

1. 终端至终端, 25 摄氏度

2. 可选

ADR175 参数		ADR175-A102		ADR175-A138	
规格	单位	串联	并联	串联	并联
电机直径	mm	175		175	
电机高度	mm	102		138	
极数		16		16	
持续力矩	Nm	15.7	15.7	32.9	32.9
峰值力矩	Nm	47.2	47.2	98.6	98.6
最大齿槽力矩 (峰值-峰值)	Nm	0.094	0.094	0.197	0.197
力矩常数	Nm/Arms	3.93	1.97	8.22	4.11
反电动势常数	Vpeak/rpm	0.336	0.168	0.703	0.351
持续电流	Arms	4.0	8.0	4.0	8.0
峰值电流	Arms	12.0	24.0	12.0	24.0
电阻 ¹	ohms	5.27	1.30	8.30	2.13
电感 ¹	mH	45.72	11.27	72.00	18.51
电气周期	ms	8.67	8.67	8.67	8.67
电机常数	Nm/SqRt(W)	1.71	1.72	2.85	2.81
质量	Kg	8.5	8.5	12.7	12.7
转子惯量	Kgm2	0.005422	0.005422	0.007621	0.007621
230V最大推荐转速	rpm	704	1,600	285	708
MS-16384 光学模拟量编码器	lines	16,384	16,384	16,384	16,384
MS-16384 光学数字式编码器 (40X)	Counts/rev	655,360	655,360	655,360	655,360
准确精度 (基于 MS-16384, 40X)	arc sec	+/-25	+/-25	+/-25	+/-25
重复精度 (基于MS-16384, 40X)	arc sec	+/-2.0	+/-2.0	+/-2.0	+/-2.0
轴向 / 径向跳动	um	20 (15,10) ²			
最大轴向载荷	N	2,310		2,310	
最大力矩载荷	Nm	53		63	

ADR220 参数		ADR220-A120		ADR220-A165	
规格	单位	串联	并联	串联	并联
电机直径	mm	220		220	
电机高度	mm	120		165	
极数		24		24	
持续力矩	Nm	46.0	46.0	94.9	94.9
峰值力矩	Nm	137.9	137.9	284.6	284.6
最大齿槽力矩 (峰值-峰值)	Nm	0.357	0.357	0.736	0.736
力矩常数	Nm/Arms	8.51	2.84	17.57	5.86
反电动势常数	Vpeak/rpm	0.728	0.243	1.502	0.501
持续电流	Arms	5.40	16.20	5.40	16.20
峰值电流	Arms	16.20	48.60	16.20	48.60
电阻 ¹	ohms	5.87	0.74	10.32	1.20
电感 ¹	mH	53.60	6.30	106.70	11.90
电气周期	ms	9.13	8.51	10.34	9.92
电机常数	Nm/SqRt(W)	3.51	3.30	5.47	5.35
质量	Kg	18.3	18.3	24.1	24.1
转子惯量	Kgm2	0.017858	0.017858	0.025216	0.025216
230V最大推荐转速	rpm	282	1,089	88	483
MS-16384 光学模拟量编码器	lines	16,384	16,384	16,384	16,384
MS-16384 光学数字式编码器 (40X)	Counts/rev	655,360	655,360	655,360	655,360
准确精度 (基于 MS-16384, 40X)	arc sec	+/-25	+/-25	+/-25	+/-25
重复精度 (基于MS-16384, 40X)	arc sec	+/-2.0	+/-2.0	+/-2.0	+/-2.0
轴向 / 径向跳动	um	25 (10) ²			
最大轴向载荷	N	2,800		2,800	
最大力矩载荷	Nm	72		95	

1. 终端至终端, 25 摄氏度.

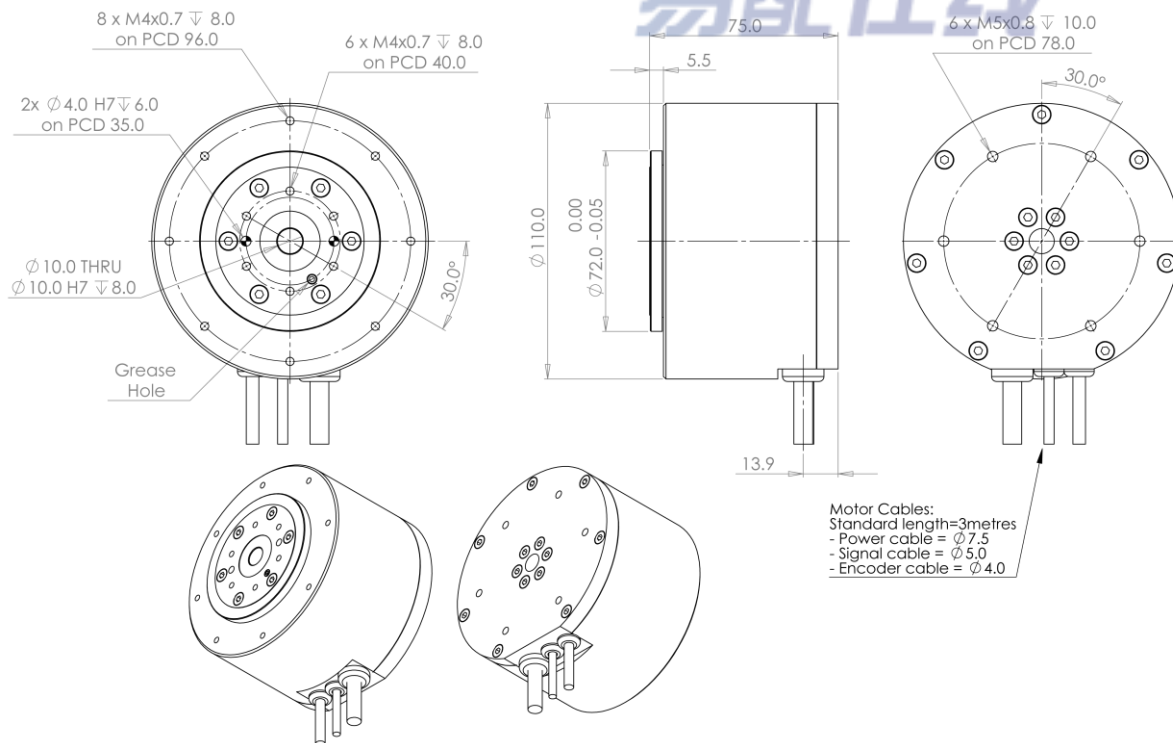
2. 可选.

ADR360 参数		ADR360-A150		ADR360-A215	
规格	单位	串联	并联	串联	并联
电机直径	mm	360		360	
电机高度	mm	150		215	
极数		32		32	
持续力矩	Nm	184.8	184.8	377.9	377.9
峰值力矩	Nm	554.5	554.5	1133.8	1133.8
最大齿槽力矩 (峰值-峰值)	Nm	1.98	1.98	4.09	4.09
力矩常数	Nm/Arms	18.48	9.24	37.79	18.90
反电动势常数	Vpeak/rpm	1.580	0.790	3.231	1.616
持续电流	Arms	10.00	20.00	10.00	20.00
峰值电流	Arms	30.00	60.00	30.00	60.00
电阻 ¹	ohms	3.05	0.76	5.26	1.25
电感 ¹	mH	31.70	7.92	54.74	13.00
电气周期	ms	10.40	10.40	10.40	10.40
电机常数	Nm/SqRt(W)	10.59	10.59	16.47	16.90
质量	Kg	56.0	56.0	71.0	71.0
转子惯量	Kgm2	0.204636	0.204636	0.322304	0.322304
230V最大推荐转速	rpm	132	322	44	139
415V最大推荐转速	rpm	314	685	133	317
MS-23049 光学模拟量编码器	lines	23,049	23,049	23,049	23,049
MS-23049 光学数字式编码器 (40X)	Counts/rev	921,960	921,960	921,960	921,960
准确精度 (基于 MS-23049, 40X)	arc sec	+/-30	+/-30	+/-30	+/-30
重复精度 (基于MS-23049, 40X)	arc sec	+/-1.5	+/-1.5	+/-1.5	+/-1.5
轴向 / 径向跳动	um	40 (15) ²			
最大轴向载荷	N	11,200		11,200	
最大力矩载荷	Nm	245		245	

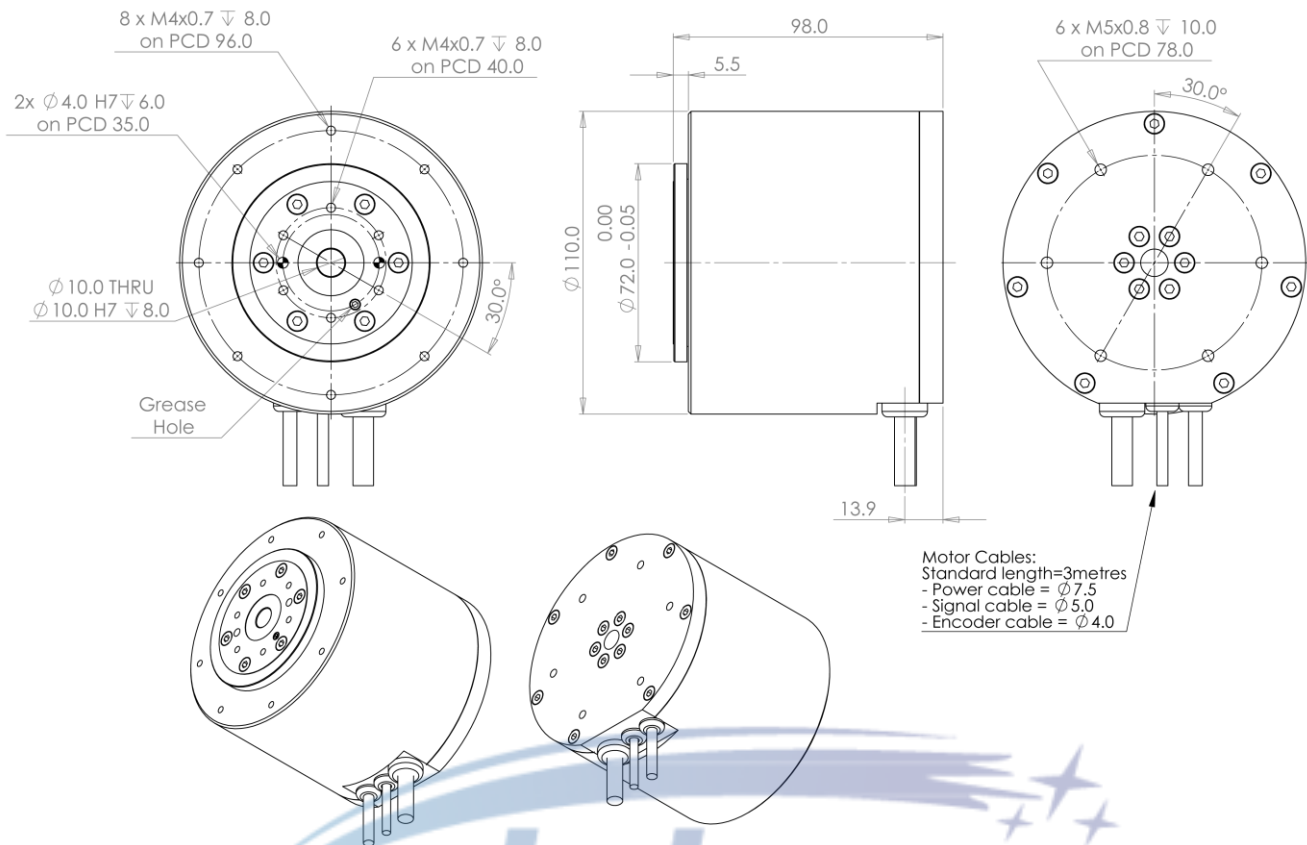
1. 终端至终端, 25 摄氏度

2. 可选

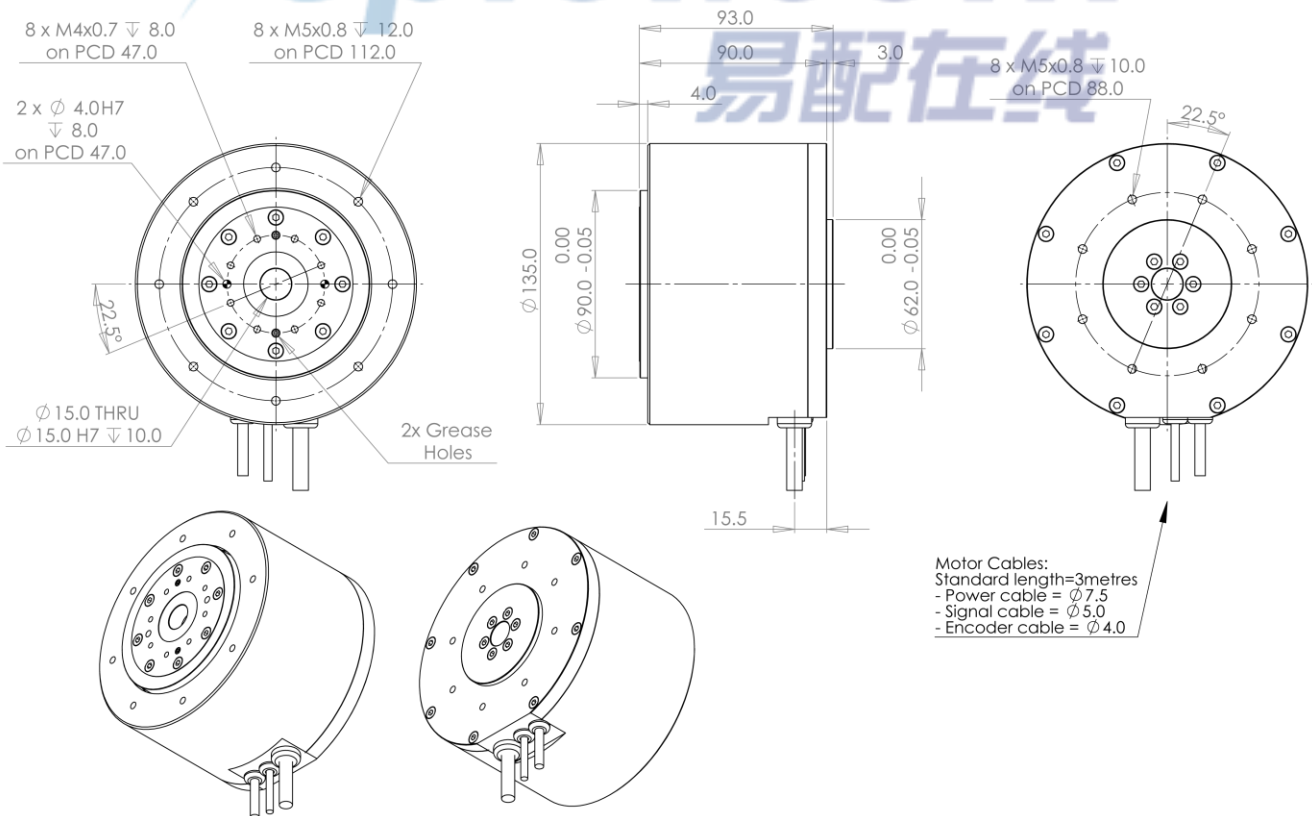
ADR110-A75



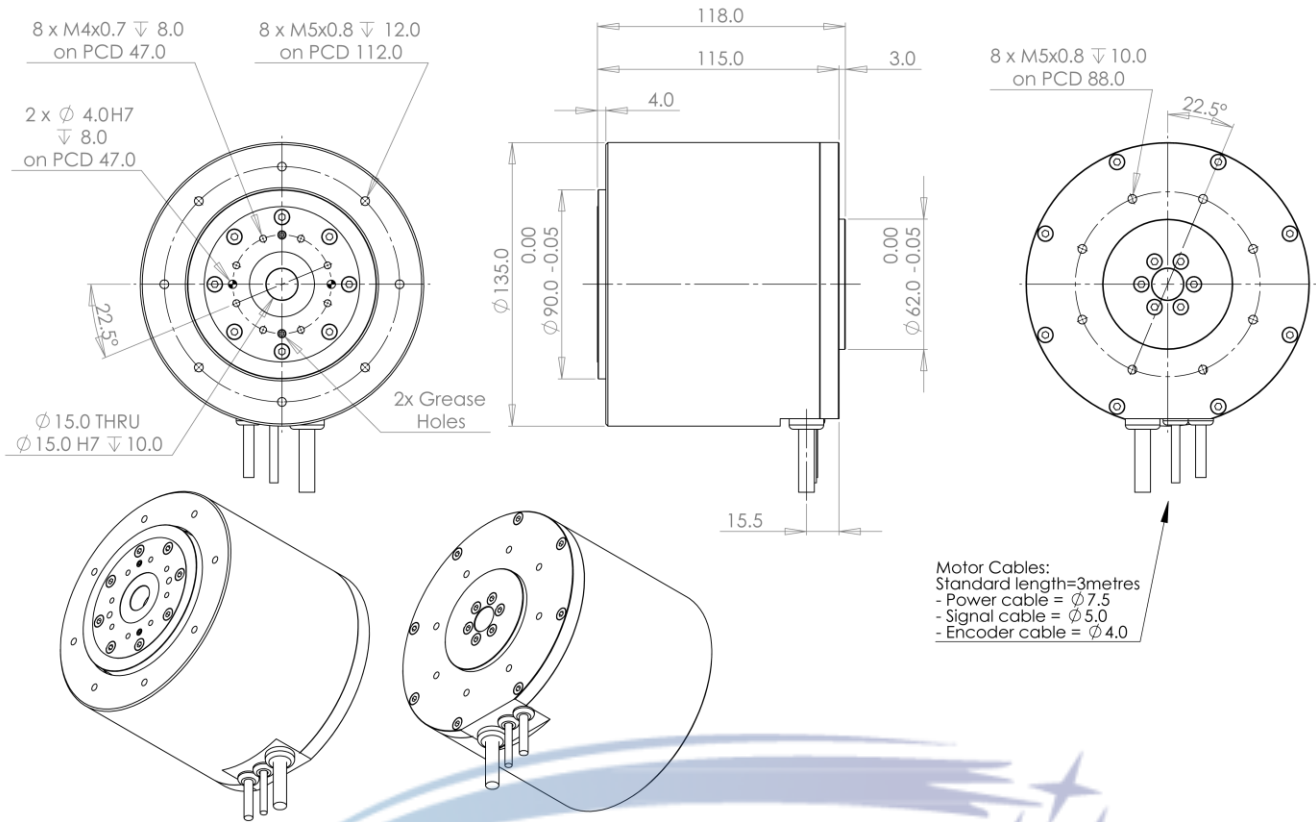
ADR110-A98



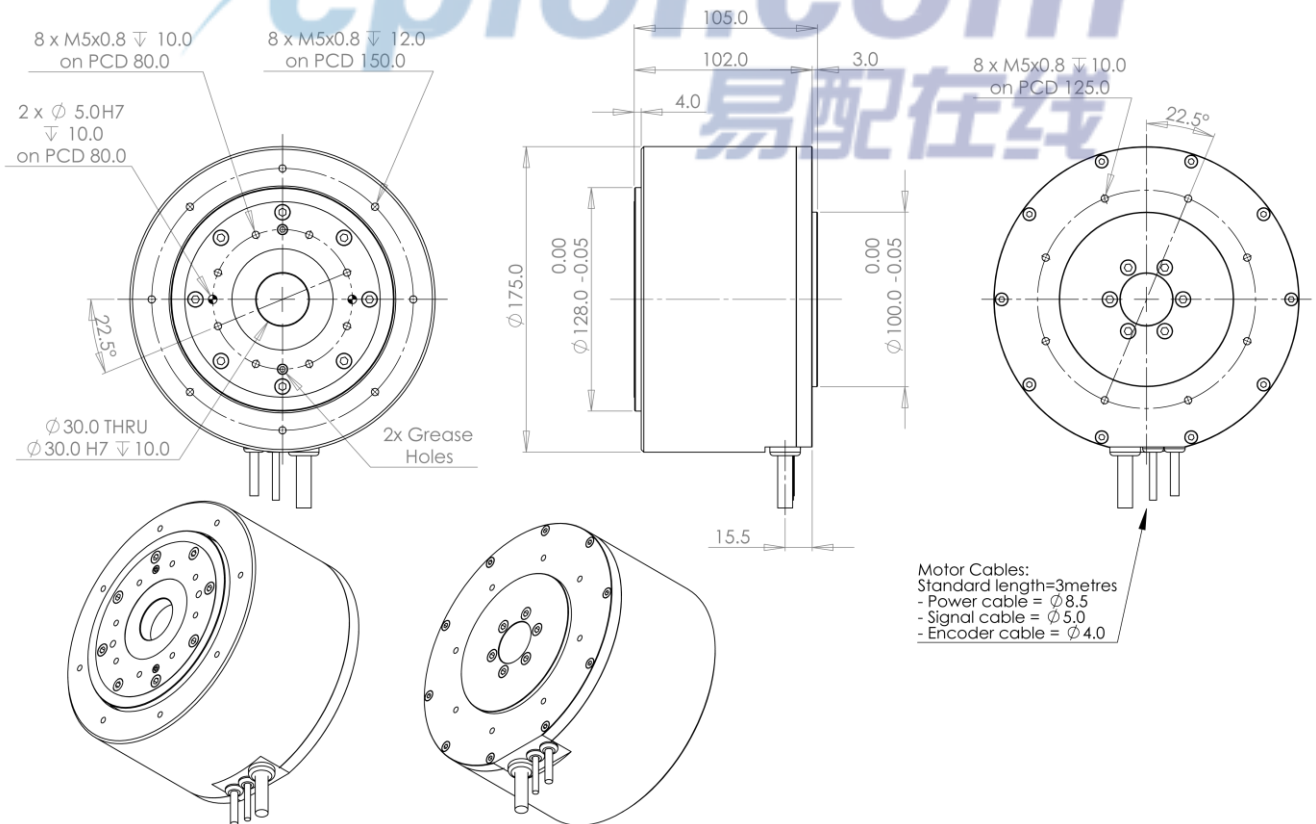
ADR135-A90



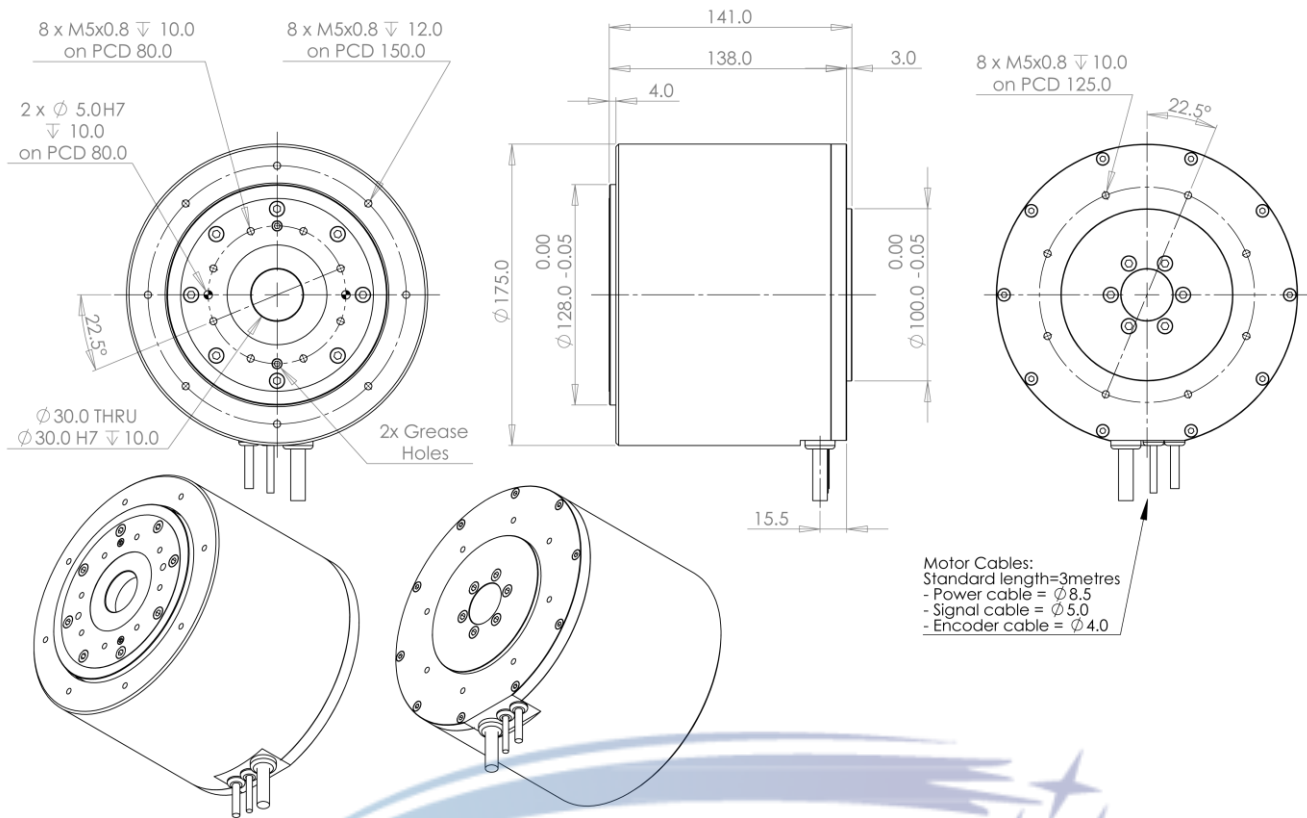
ADR135-A115



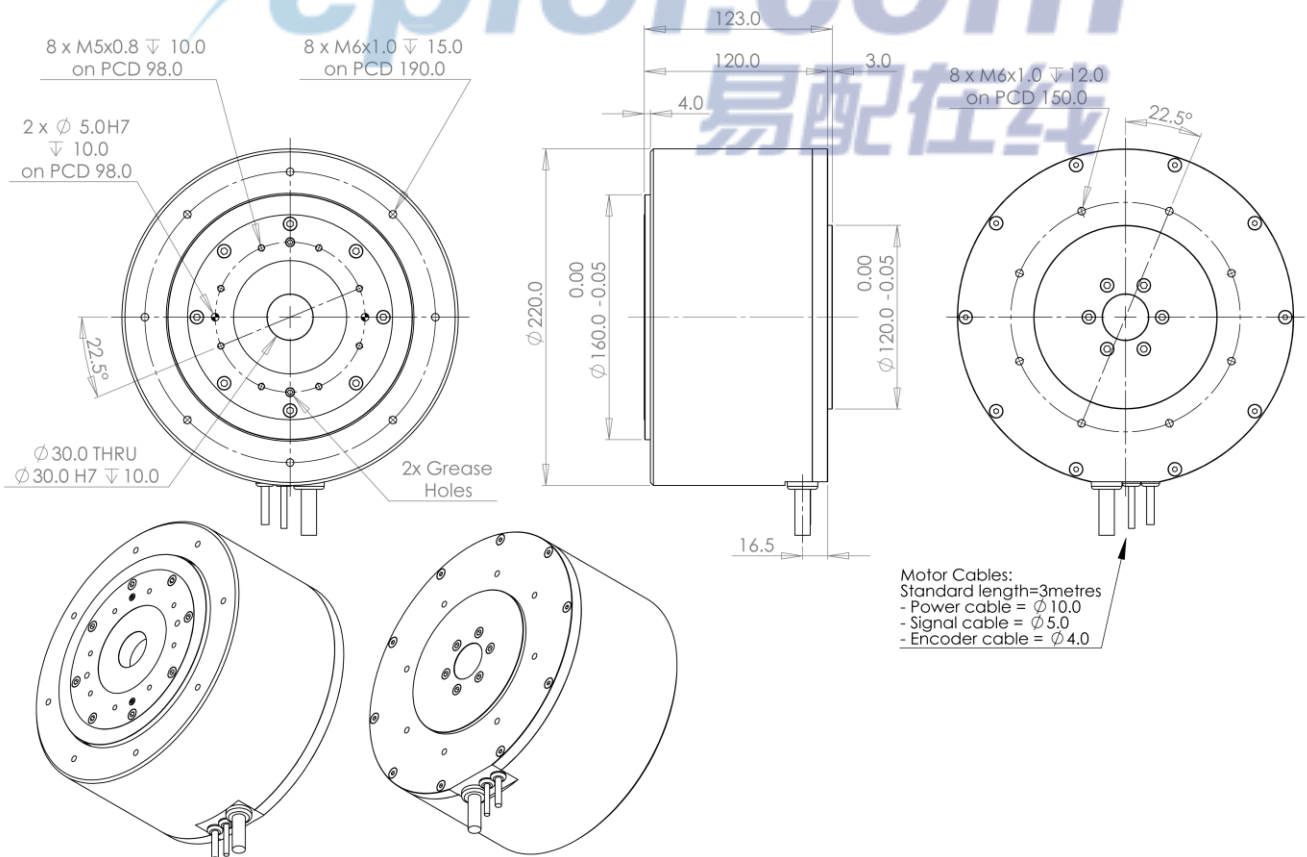
ADR175-A102



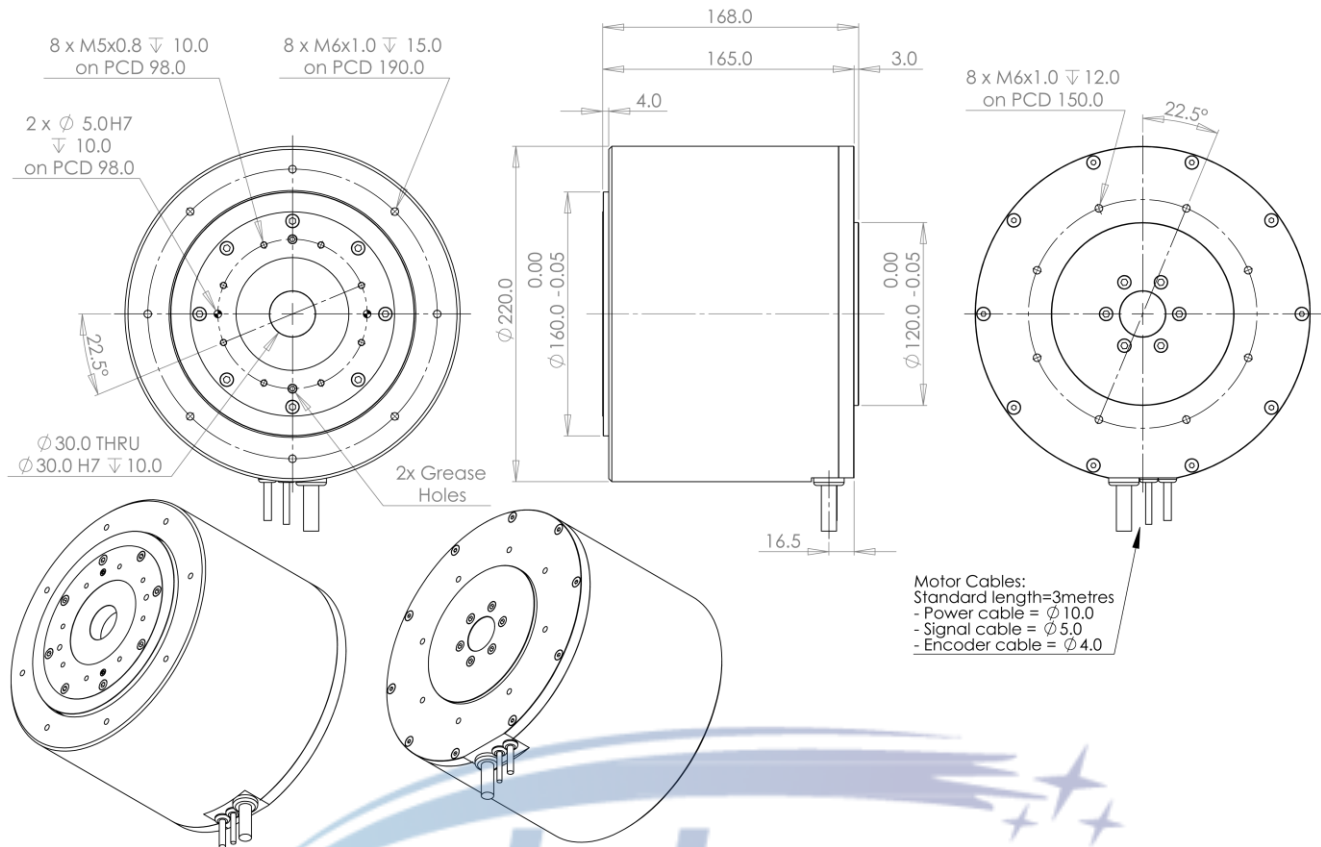
ADR175-A138



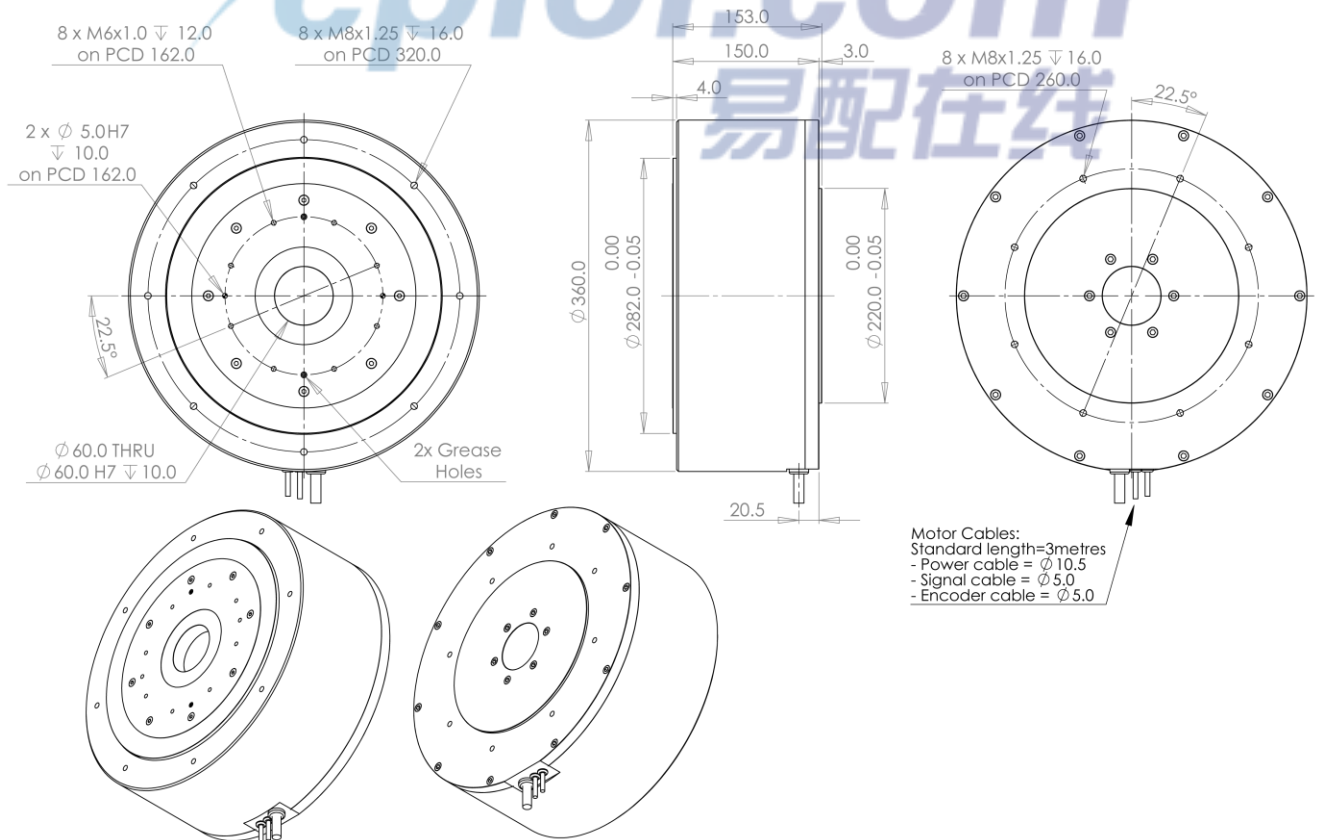
ADR220-A120



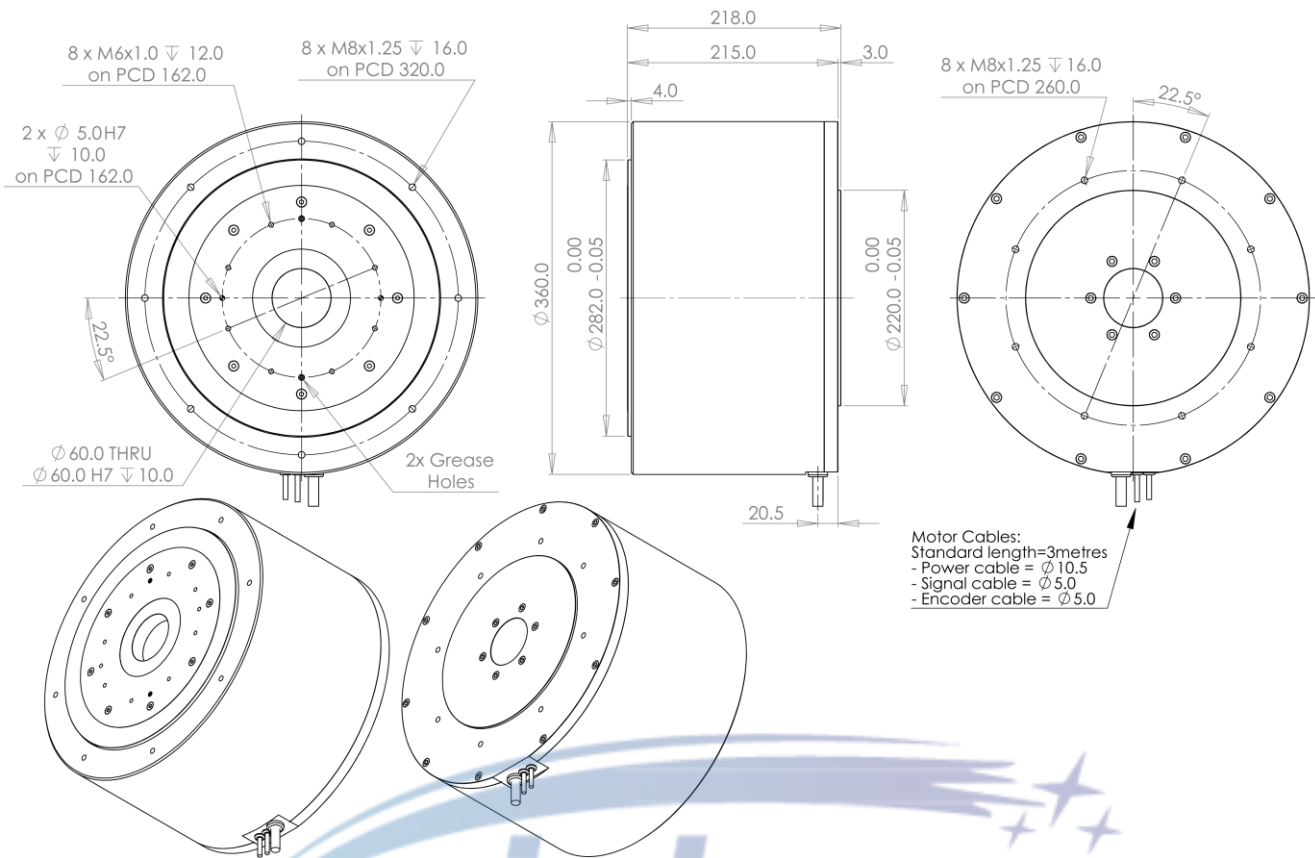
ADR220-A165



ADR360-A150



ADR360-A215



如何订购

电机	型号	串并联	温度传感器	线长	编码器可选	内差细分	跳动
ADR110	A75/A98	S/P	J/K	3.0	MS-12000	SINCOS/40X	P15/P10/P5
ADR135	A90/A115				MS-16384		P20/P15/P10
ADR175	A102/A138						P25/P10
ADR220	A120/A165						P40/P15
ADR360	A150/A215				MS-23049		

P20 = 轴向跳动 20um, 径向跳动 20um

P15 = 轴向跳动 15um, 径向跳动 15um

P10 = 轴向跳动 10um, 径向跳动 10um

P5 = 轴向跳动 5um, 径向跳动 5um

J- 恒温器

K- PT100 (RTD)

示例: ADR175-A138-S-J-3.0-MS-16384-40X-P10

接口定义图

ADR-A

